(3) 日本国特許庁 (JP)

①特許出願公開

⑫公開特許公報(A)

昭59—13153

DInt. Cl.3 F 16 H 5/66

識別記号

庁内整理番号 6603-3 J

砂公開 昭和59年(1984)1月23日

B 60 K 20/00 F 02 D 17/02

6948-3D 7813-3G

発明の数 1 審査請求 未請求

(全5頁)

分気筒数可変エンジン搭載車の自動変速機制御 装置

願 昭57-120972

移田 昭57(1982)7月12日

20特

勿発 明 池浦憲二 横須賀市夏島町.1番地日産自動

車株式会社追浜工場内

⑪出 願 人 日産自動車株式会社

横浜市神奈川区宝町2番地

邳代 理 人 弁理士 杉村暁秀 · 外1名

L発明の名称

気筒数可変エンジン搭載車の自 動変選機制御藝麗

2. 特許請求の範囲

気筒数可変エンジンからの動力が自動変速。 機を介し駆動車輪に伝えられて走行可能な車 両において、前配エンジンが部分気筒運転状 題で、その回転数が一定回転以下になる時、 自動変速機の動力伝達経路を断つよう構成し たととを特徴とする気筒数可変エンジン搭載。 軍の自動変速檢制御装限。

3. 発明の詳細な説明

本発明は気筒数可変エンジン搭戦車の自動変速 機を、当該車両の運転性が向上するよう制御する 装置に関するものである。

気筒数可変エンジンは、 暖後運転完了後の通常 運転中全気筒を運転させているが、負荷の小さい 走行条件や、コーステイング(精性)走行中のも とでは、部分気筒運転に自動的に移行し、燃費の 向上を図つたもので、今日一部の車両に実用され≫ ており、その気筒数変更システムは例えば特別昭り 51-10-116号公報に示されている如きもの が知られている。

しかしこの種気筒数可変エンジンを搭載した車 両にあつては、 肢エンジンの部分気筒運転中その⁵ 燃燒工程間隔が長く、又場合によつてはこの間隔 が不等になるため、エンジンが預らかな運転を行 ない得ず、特に低回転域で振動を発生する。しか も、当該部分気筒運転中はエンジンが回転数を低 下する傾向を生じ、これを防ぐため運転気筋の爆っ 発エネルギーを大きくすべく選転気筋への燃料供 給量を増置するととから、上記の援動は大きくな る傾向にある。従つて気筋数可変エンジン搭載車 は、エンジンの部分気筒運転中低回転域で、上記 の振動が変速機の動力伝達系を経て車体に伝わりに 大きな車体振動を発生し、運転性が頗る悪い。又、 かかる部分気間運転のまま急波速する場合、エン ジンは俘車直前にその回転数を車速に先行して低 下されてしまい、ストールを発生するととすらあ つて、この点でも運転性が頗る悪い。

本発明はエンジンからの動力が自動変選機を介し 起動変速機がその動力伝達理路を自動的に減断 されるよう容易に対策でき、しかもかかる動力伝 連経路の選斯で上記の各間閣を解消し得るとの観 点から、エンジンの部分気間選転中その回転数が 一定値以下になる(上配間超を発生する)時、自 動変速機の動力伝達型の自動変速機制御装置を提 供しようとするものである。

以下、図示の実施例により本発明を詳細に説明する。

第1図は適常のエンジン集中電子制御システムに本発明装置を組込んで示し、図中1は気筒数可変エンジン、3~4は失々その気筒数変更システル、燃料噴射システム及び点火システム、5は吸気スロットルバルブ、6は自動変速後、7はコントロールユニットである。

コントロールユニット!はマイクロコンピュータで構成し、これに自動変速機のセレクト位置を、

(8)

せるととができる。又、コントリールユニット!はエンジン冷却水風信号でからエンジン1が暖機、運転を完了しているか否かを判別し、完了していたければ、又エヤコン信号人からコンブレッサが作動中か否かを判別し、作動中であれば、夫々燃料で射量を増量すべく信号を確正してエンジン四転数を高めると共に、この回転数に見合う点火時期となるよう信号Iを補正し、とれにより暖機を促進したり、コンブレッサ作動中のエンストを、防止する。

そして、コントロールユニット 7 は第 8 図に示す制御プログラムに沿つて、エンジン 1 を全気情、選転させるか部分気質運転させるかの制御を以下の如く実行すると共に、本発明装置を以下の如く作動制御する。

なお、本発明においては、自動変速機をに排圧 作16を設け、これを自動変速機のクリーブ防止 用に設けられた特開昭 5 2 - 1 4 8 7 7 1 号公報や 特開昭 5 0 - 5 4 7 6 4 号公報におけるパルプと同 様、前進圧の排除が適宜可能なものとする。この。 検出するセンサ8からのセレクト位置信号8と、エンジン1の冷却水温を検出するセンサ8からのなみで気量を検出するセンサ10からの吸入で気量を検出するセンサ10からの吸入で気量である。エンジンクが変し、エンジンの信号のようで、スロットルセンサ12からの信号を検出するクランクに対象を検出するクランクに対象を検出するクランクに対象を検出するクランクに対象を検出するのでは対象を検出するのでは対象を検出するのでは対象を検出するのでは対象を検出するのでは対象を検出するのでは対象を検出するのでは対象を検出するのでは、またので

コントロールユニット 7 は通常通り、エンジン回転数信号 N 及びエンジン吸入空気量信号 Q から 燃料噴射量を演算し、とれに対応した信号 P を燃 ** 料噴射システム 8 に供給して該システムによりエンジン 1 に所定量の燃料を供給すると共に、点火 時期を演算し、とれに対応した信号 I を点火 システム 4 に供給してエンジン 1 に所定時期の点火を 7 なわせるととで、エンジン 1 を効率良く運転さ

(4 .

ように前進圧が排除されると、自動変速機 6 は前 1 進走行 いとりにあつても動力伝転経路を断たれ、 本発明の目的を達するとととできる。そして、本 例では排圧弁 1 6 もコントロールユニット 7 によ り以下の如くに制御する。

 ば)制御は判別ブロック80に進む。これら両アーツク19,80では夫々、前述の如く読込んだエンジン回転数信号N及びスロットル期度信号のから、エンジン1が部分気筒運転条件及び全気筒運転条件を満たしているか否かが判別され、条件が満たされていれば制御はブロック10からはプロック81に、又ブロック80からはブロック81に大々進み、条件が満たされていたければ制御はブロック10からはブロック28に、又ブロック20からはブロック31に夫々進む。

ブロック 2 1 では部分気筒運転指令が出され、 との指令をコントロールユニット 7 は信号 C として気筒数変更システム 2 に出力し、該システムを 介しエンジン 1 を部分気筒運転させる。又、プロック 2 2 では全気筒運転指令が出され、との指令。 をコントロールユニット 7 は信号 C として気筒数 変更 システム 2 に出力し、該システムを介しエンジン 1 を全気筒運転させる。

かよりにしてコントロールユニット1は、エン ジン1をその選転条件(N, f)から選択的に全っ

(7)

プロック26では排圧弁作動指令が出され、この指令をコントロールユニット 7 は信号 B として排圧弁 16に出力し、放排圧弁を作動して自動変速機 6 の動力伝達経路を遮断状態にする。又、プロック 2 7 では排圧弁非作動指令が出され、この指令をコントロールユニット 7 は信号 B として排圧弁 1 6に出力し、放排圧弁を非作動にして自動変速機 6 の動力伝達経路を非適所状態にする。

以上によりコントロールユニツト1は、エンジョ

気筒運転又は部分気筒運転させるが、プロック・1 7 による判別結果から、エンジン1 が緩機運転を完了していないと判別すると、プロック 1 7 はいきなりプロック 3 2 を選択し、エンジン1 をいかなる運転条件のもとでも全気筒運転させるよう: 制御する。

なお、第2図の制御プログラムには図示したいが、エンジン1の部分気筒選転中、コントロールユニット 1 は、エンジン回転数の低下を防ぐため、同じ吸気量信号 Q のもとでも燃料吸射量が全気筒。選転中より多くなるよう燃料吸射システム 8 への信号 B を補正することも通常通りである。

以上の運転気筒数変更制御によりエンジン1がプロック 8 1 で発せられた指令に基づき部分気筒運転されている場合、コントロールユニット 7 はピプロック 8 1 なんと制御を進める。このブロック 8 8 では、コントロールユニット 7 は排圧弁 1 6 への出力信号 E から該排圧弁が作動中か否か、即ち自動変速機 6 が動力伝達経路を断たれているか否かを判別する。排圧弁 1 8 が作動。

(8)

ン1 の部分気筒運転中その回転数が股定値 N_S 以上なら、自動変速機 6 の動力伝達経路を非遮断状態にして取両を通常走行可能ならしめ、エンジン 回転数が設定値 N_S 以下になると、自動変速機 6 の動力伝達経路を運断状態にし、これにより当該。エンジン選転中大きくなるエンジン援動が自動変速機の動力伝達経路を経て取体に伝わるのを防止できると共に、当該エンジン選転中の急減速時エンジンがストールするのを防止できる。

ところで、エンジン1が全気情選 転中の場合、11 つまりプロック31に代えプロック32での制御が実行された場合、制御はプロック32からいきなりプロック27に至るため、自動変速機6は動力伝達経路を断たれず、動力伝達経路の遮断がこの時無駄に行なわれるのを防止できる。又、プロロック17での判別結果よりエンジン1が吸機選転中であれば、前述したように必ずやプロック22が選択されてエンジンは全気筒選転することにより、この場合も自動変速機は動力伝達経路を無駄に遮断されることがない。 なお、設定エンジン回転数 N_S を、エヤコンディンヨナーのコンブレッサが駆動されている時前 述の如く高められるエンジンのアイドル回転数より若干低目に設定しておけば、コンブレッサ駆動中ドく N_S になることはなく、ブロック 8 4 . 2 5 · は夫々必ずヤブロック 2 7 を選択し、この場合も自動変速機の動力伝達磁路が遮断されるのを防止できる。

かようにエンジンの既機運転中やコンナトンのでイドル回転をかか上昇動かした。 (ファーストアイドル)状態で、上の動力伝達を関すると、東京では、またの動力を強い、ないのではないのでは、ないのでは、ないのでは、ないのでは、ないのでは、ないのでは、ないのでは、ないのでは、ないのでは、ないので

(11)

つてエンジン1をアイドリング印転させたまま、「自動変速機 6 のクリーブを利用して車両を微速後 退させるような通常の運転を可能ならしめる。又 この時自動変速機の動力伝達経路渡所制御が行及 われるようにすると、ファッストアイドル状態である。アンジン選転中アクセルペダルを購入でで、退走行する時、上記前進時におけると同様、車両の急停止や飛出しを生じ、危険である。

かくして本発明装置は上述の如く、エンジン1 の部分気筒選転中その回転数 N が設定値 N。以下。 になる時、自動変速機 6 の動力伝達経路を遮断す るよう構成したから、当該エンジン選転中大きく なるエンジン援動が自動変速機の動力伝達経路を 経て車体に伝わつたり、当該エンジン選転中の急 波速時エンジンがストールするのを防止でき、気 筒数可変エンジン搭載車の選転性を向上させるこ とができる。

▲図面の簡単次説明

第1 図は本発明装置をエンジンの集中電子制御 システムに組込んで示すシステム図、 に、との時エンジンからの前進駆動力が急になくれまり、それまでファーストアイドル回転数に打勝つて制動するため大きなブレーや力を加えていたため、急停止して危険である。又、発進はが前式というに動力伝達経路を非遮斯状態に戻されるい、この時エンジンは車両の走行抵抗にその回転数をファーストアイドル回転数から急低低下され、その適分の大きなエネルギーで車両を飛び出させてしまい、との場合も危険である。

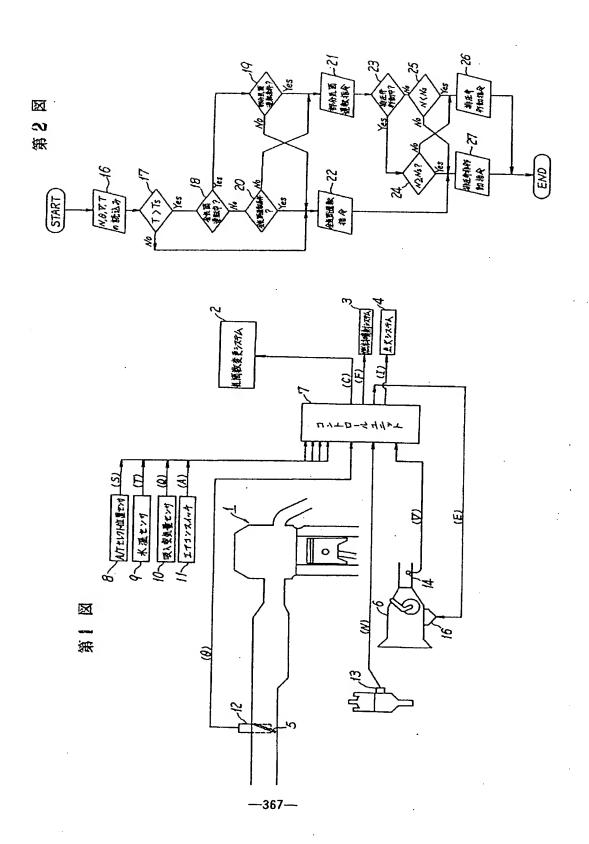
ところで、上述した例ではエンジンの競機選転中やコンプレッサ駆動中におけるファーストアイドル中、自動変速機の動力伝達経路が遮断されないようにしたから、これらの問題を全てなくせる。

なむ、第8図の制御ブログラムには図示しない。
が、自動変速機 6 の後退走行レンジで、コントロールユニット 7 はセレクト位置センサ 8 からの信号 8 により当該レンジを判別し、前記の自動変速機の動力伝達経路遮断制御を一切実行しない。との場合、後退走行時アクセルペダルを踏まず、従

(12.)

第3回は同システム中におけるコントロールユニ' ットの本発明にかかわる制御ブログラムを示すフ ローチャートである。

1 …気筒数可変エンジン、8 …気筒数変更システム、8 …燃料噴射システム、 5 …点火システム、5 …スロットルバルブ、6 …自動変速機、7 …コントロールユニット、8 …セレクト位置センサ、9 …水器センサ、10 …吸入空気量センサ、11 …エヤコンスイッチ、18 …スロットルセンサ、18 …クラシク位置センサ、16 …算法センド



•